

| 1 - 6 | 7 | Total |
|-------|---|-------|
| | | |

Nome: _____ Cartão: _____

Regras Gerais:

- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

Regras para as questões abertas:

- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

Identidades:

| | |
|---|--|
| $\text{sen}(x) = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$ | $\text{cos}(x) = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$ |
| $\text{senh}(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$ | $\text{cosh}(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$ |
| $(a + b)^n = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} a^{n-j} b^j, \quad \binom{n}{j} = \frac{n!}{j!(n-j)!}$ | |
| $\text{sen}(x + y) = \text{sen}(x) \text{cos}(y) + \text{sen}(y) \text{cos}(x)$ | |
| $\text{cos}(x + y) = \text{cos}(x) \text{cos}(y) - \text{sen}(x) \text{sen}(y)$ | |

Propriedades:

| | | |
|----|------------------------------------|--|
| 1 | Linearidade | $\mathcal{L}\{\alpha f(t) + \beta g(t)\} = \alpha \mathcal{L}\{f(t)\} + \beta \mathcal{L}\{g(t)\}$ |
| 2 | Transformada da derivada | $\mathcal{L}\{f'(t)\} = s \mathcal{L}\{f(t)\} - f(0)$ $\mathcal{L}\{f''(t)\} = s^2 \mathcal{L}\{f(t)\} - sf(0) - f'(0)$ |
| 3 | Deslocamento no eixo s | $\mathcal{L}\{e^{at} f(t)\} = F(s - a)$ |
| 4 | Deslocamento no eixo t | $\mathcal{L}\{u(t - a) f(t - a)\} = e^{-as} F(s)$ $\mathcal{L}\{u(t - a)\} = \frac{e^{-as}}{s}$ |
| 5 | Transformada da integral | $\mathcal{L}\left\{\int_0^t f(\tau) d\tau\right\} = \frac{F(s)}{s}$ |
| 6 | Filtragem da Delta de Dirac | $\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t - a) dt = f(a)$ |
| 7 | Transformada da Delta de Dirac | $\mathcal{L}\{\delta(t - a)\} = e^{-as}$ |
| 8 | Teorema da Convolação | $\mathcal{L}\{(f * g)(t)\} = F(s)G(s)$, onde $(f * g)(t) = \int_0^t f(\tau)g(t - \tau) d\tau$ |
| 9 | Transformada de funções periódicas | $\mathcal{L}\{f(t)\} = \frac{1}{1 - e^{-sT}} \int_0^T e^{-s\tau} f(\tau) d\tau$ |
| 10 | Derivada da transformada | $\mathcal{L}\{t f(t)\} = -\frac{dF(s)}{ds}$ |
| 11 | Integral da transformada | $\mathcal{L}\left\{\frac{f(t)}{t}\right\} = \int_s^{\infty} F(\hat{s}) \hat{s} ds$ |

Séries:

| |
|--|
| $\frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n = 1 + x + x^2 + x^3 + \dots, \quad -1 < x < 1$ |
| $\frac{x}{(1-x)^2} = \sum_{n=1}^{\infty} n x^n = x + 2x^2 + 3x^3 + \dots, \quad -1 < x < 1$ |
| $e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots, \quad -\infty < x < \infty$ |
| $\ln(1+x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1}, \quad -1 < x < 1$ |
| $\arctan(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}, \quad -1 < x < 1$ |
| $\text{sen}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}, \quad -\infty < x < \infty$ |
| $\text{cos}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!}, \quad -\infty < x < \infty$ |
| $\text{senh}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}, \quad -\infty < x < \infty$ |
| $\text{cosh}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}, \quad -\infty < x < \infty$ |
| $(1+x)^m = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{m(m-1)\dots(m-n+1)}{n!} x^n, \quad -1 < x < 1, m \neq 0, 1, 2, \dots$ |

Funções especiais:

| | |
|--|---|
| Função Gamma | $\Gamma(k) = \int_0^{\infty} x^{k-1} e^{-x} dx$ |
| Propriedade da Função Gamma | $\Gamma(k+1) = k\Gamma(k), \quad k > 0$ $\Gamma(n+1) = n!, \quad n \in \mathbb{N}$ |
| Função de Bessel modificada de ordem ν | $I_{\nu}(x) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m! \Gamma(m + \nu + 1)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2m + \nu}$ |
| Função de Bessel de ordem 0 | $J_0(x) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m!^2} \left(\frac{x}{2}\right)^{2m}$ |
| Integral seno | $\text{Si}(t) = \int_0^t \frac{\text{sen}(x)}{x} dx$ |

Integrais:

| |
|---|
| $\int x e^{\lambda x} dx = \frac{e^{\lambda x}}{\lambda^2} (\lambda x - 1) + C$ |
| $\int x^2 e^{\lambda x} dx = e^{\lambda x} \left(\frac{x^2}{\lambda} - \frac{2x}{\lambda^2} + \frac{2}{\lambda^3} \right) + C$ |
| $\int x^n e^{\lambda x} dx = \frac{1}{\lambda} x^n e^{\lambda x} - \frac{n}{\lambda} \int x^{n-1} e^{\lambda x} dx + C$ |
| $\int x \cos(\lambda x) dx = \frac{\cos(\lambda x) + \lambda x \text{sen}(\lambda x)}{\lambda^2} + C$ |
| $\int x \text{sen}(\lambda x) dx = \frac{\text{sen}(\lambda x) - \lambda x \text{cos}(\lambda x)}{\lambda^2} + C$ |

Tabela de transformadas de Laplace:

| | $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$ | $f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$ |
|----|--|--|
| 1 | $\frac{1}{s}$ | 1 |
| 2 | $\frac{1}{s^2}$ | t |
| 3 | $\frac{1}{s^n}, \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$ | $\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}$ |
| 4 | $\frac{1}{\sqrt{s}}$ | $\frac{1}{\sqrt{\pi t}}$ |
| 5 | $\frac{1}{s^{\frac{3}{2}}}$ | $2\sqrt{\frac{t}{\pi}}$ |
| 6 | $\frac{1}{s^k}, \quad (k > 0)$ | $\frac{t^{k-1}}{\Gamma(k)}$ |
| 7 | $\frac{1}{s-a}$ | e^{at} |
| 8 | $\frac{1}{(s-a)^2}$ | te^{at} |
| 9 | $\frac{1}{(s-a)^n}, \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$ | $\frac{1}{(n-1)!} t^{n-1} e^{at}$ |
| 10 | $\frac{1}{(s-a)^k}, \quad (k > 0)$ | $\frac{1}{\Gamma(k)} t^{k-1} e^{at}$ |
| 11 | $\frac{1}{(s-a)(s-b)}, \quad (a \neq b)$ | $\frac{1}{a-b} (e^{at} - e^{bt})$ |
| 12 | $\frac{s}{(s-a)(s-b)}, \quad (a \neq b)$ | $\frac{1}{a-b} (ae^{at} - be^{bt})$ |
| 13 | $\frac{1}{s^2 + w^2}$ | $\frac{1}{w} \text{sen}(wt)$ |
| 14 | $\frac{s}{s^2 + w^2}$ | $\cos(wt)$ |
| 15 | $\frac{1}{s^2 - a^2}$ | $\frac{1}{a} \text{senh}(at)$ |
| 16 | $\frac{s}{s^2 - a^2}$ | $\cosh(at)$ |
| 17 | $\frac{1}{(s-a)^2 + w^2}$ | $\frac{1}{w} e^{at} \text{sen}(wt)$ |
| 18 | $\frac{s-a}{(s-a)^2 + w^2}$ | $e^{at} \cos(wt)$ |
| 19 | $\frac{1}{s(s^2 + w^2)}$ | $\frac{1}{w^2} (1 - \cos(wt))$ |
| 20 | $\frac{1}{s^2(s^2 + w^2)}$ | $\frac{1}{w^3} (wt - \text{sen}(wt))$ |
| 21 | $\frac{1}{(s^2 + w^2)^2}$ | $\frac{1}{2w^3} (\text{sen}(wt) - wt \cos(wt))$ |
| 22 | $\frac{s}{(s^2 + w^2)^2}$ | $\frac{t}{2w} \text{sen}(wt)$ |
| 23 | $\frac{s^2}{(s^2 + w^2)^2}$ | $\frac{1}{2w} (\text{sen}(wt) + wt \cos(wt))$ |
| 24 | $\frac{s}{(s^2 + a^2)(s^2 + b^2)}, \quad (a^2 \neq b^2)$ | $\frac{1}{b^2 - a^2} (\cos(at) - \cos(bt))$ |
| 25 | $\frac{1}{(s^4 + 4a^4)}$ | $\frac{1}{4a^3} [\text{sen}(at) \cosh(at) - \cos(at) \text{senh}(at)]$ |
| 26 | $\frac{s}{(s^4 + 4a^4)}$ | $\frac{1}{2a^2} \text{sen}(at) \text{senh}(at)$ |
| 27 | $\frac{1}{(s^4 - a^2)}$ | $\frac{1}{2a^3} (\text{senh}(at) - \text{sen}(at))$ |
| 28 | $\frac{s}{(s^4 - a^2)}$ | $\frac{1}{2a^2} (\cosh(at) - \cos(at))$ |

| | $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$ | $f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$ |
|----|---|--|
| 29 | $\sqrt{s-a} - \sqrt{s-b}$ | $\frac{1}{2\sqrt{\pi t^3}} (e^{bt} - e^{at})$ |
| 30 | $\frac{1}{\sqrt{s+a}\sqrt{s+b}}$ | $e^{\frac{-(a+b)t}{2}} I_0\left(\frac{a-b}{2}t\right)$ |
| 31 | $\frac{1}{\sqrt{s^2+a^2}}$ | $J_0(at)$ |
| 32 | $\frac{s}{(s-a)^{\frac{3}{2}}}$ | $\frac{1}{\sqrt{\pi t}} e^{at} (1 + 2at)$ |
| 33 | $\frac{1}{(s^2-a^2)^k}, \quad (k > 0)$ | $\frac{\sqrt{\pi}}{\Gamma(k)} \left(\frac{t}{2a}\right)^{k-\frac{1}{2}} I_{k-\frac{1}{2}}(at)$ |
| 34 | $\frac{1}{s} e^{-\frac{k}{s}}, \quad (k > 0)$ | $J_0(2\sqrt{kt})$ |
| 35 | $\frac{1}{\sqrt{s}} e^{-\frac{k}{s}}$ | $\frac{1}{\sqrt{\pi t}} \cos(2\sqrt{kt})$ |
| 36 | $\frac{1}{s^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{k}{s}}$ | $\frac{1}{\sqrt{\pi t}} \text{senh}(2\sqrt{kt})$ |
| 37 | $e^{-k\sqrt{s}}, \quad (k > 0)$ | $\frac{k}{2\sqrt{\pi t^3}} e^{-\frac{k^2}{4t}}$ |
| 38 | $\frac{1}{s} \ln(s)$ | $-\ln(t) - \gamma, \quad (\gamma \approx 0,5772)$ |
| 39 | $\ln\left(\frac{s-a}{s-b}\right)$ | $\frac{1}{t} (e^{bt} - e^{at})$ |
| 40 | $\ln\left(\frac{s^2+w^2}{s^2}\right)$ | $\frac{2}{t} (1 - \cos(wt))$ |
| 41 | $\ln\left(\frac{s^2-a^2}{s^2}\right)$ | $\frac{2}{t} (1 - \cosh(at))$ |
| 42 | $\tan^{-1}\left(\frac{w}{s}\right)$ | $\frac{1}{t} \text{sen}(wt)$ |
| 43 | $\frac{1}{s} \cot^{-1}(s)$ | $\text{Si}(t)$ |
| 44 | $\frac{1}{s} \tanh\left(\frac{as}{2}\right)$ | <p>Onda quadrada</p> $f(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < a \\ -1, & a < t < 2a \end{cases}$ $f(t+2a) = f(t), \quad t > 0$ |
| 45 | $\frac{1}{as^2} \tanh\left(\frac{as}{2}\right)$ | <p>Onda triangular</p> $f(t) = \begin{cases} \frac{t}{a}, & 0 < t < a \\ -\frac{t}{a} + 2, & a < t < 2a \end{cases}$ $f(t+2a) = f(t), \quad t > 0$ |
| 46 | $\frac{w}{(s^2+w^2)\left(1-e^{-\frac{\pi}{w}s}\right)}$ | <p>Retificador de meia onda</p> $f(t) = \begin{cases} \text{sen}(wt), & 0 < t < \frac{\pi}{w} \\ 0, & \frac{\pi}{w} < t < \frac{2\pi}{w} \end{cases}$ $f\left(t + \frac{2\pi}{w}\right) = f(t), \quad t > 0$ |
| 47 | $\frac{w}{s^2+w^2} \coth\left(\frac{\pi s}{2w}\right)$ | <p>Retificador de onda completa</p> $f(t) = \text{sen}(wt) $ |
| 48 | $\frac{1}{as^2} - \frac{e^{-as}}{s(1-e^{-as})}$ | <p>Onda dente de serra</p> $f(t) = \frac{t}{a}, \quad 0 < t < a$ $f(t) = f(t-a), \quad t > a$ |

• **Questão 1** (1.0 ponto) Seja $f(t) = (t-1)u(t-2)$ e $g(t) = u(t-1)u(t-5)$. Assinale as alternativas que indicam respectivamente $\mathcal{L}\{f(t)\}$ e $\mathcal{L}\{g(t)\}$:

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> $\left(\frac{1}{s^2} - \frac{1}{s}\right) \frac{e^{-2s}}{s}$ | <input type="checkbox"/> $\frac{e^{-6s}}{s}$ |
| <input type="checkbox"/> $\frac{1}{s^2} - \frac{e^{-2s}}{s}$ | <input checked="" type="checkbox"/> $\frac{e^{-5s}}{s}$ |
| <input type="checkbox"/> $\frac{1}{s} + \frac{e^{-2s}}{s^2}$ | <input type="checkbox"/> $\frac{e^{-5s}}{s^2}$ |
| <input type="checkbox"/> $\frac{(1-s)e^{-2s}}{s^2}$ | <input type="checkbox"/> $\frac{e^{-6s}}{s^2}$ |
| <input checked="" type="checkbox"/> $\frac{(s+1)e^{-2s}}{s^2}$ | <input type="checkbox"/> $\frac{e^{-s}}{s}$ |

• **Questão 2** (1.0 ponto) Considere os três gráficos de três funções e suas três transformadas de Laplace

Gráfico 1

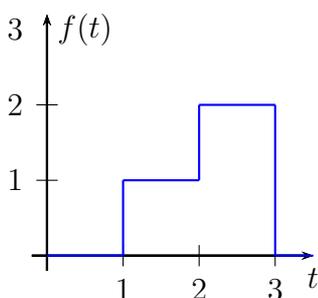


Gráfico 2

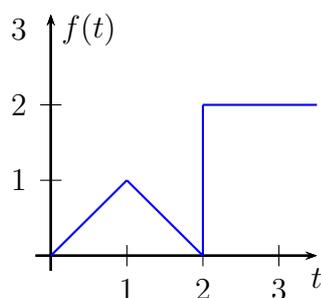
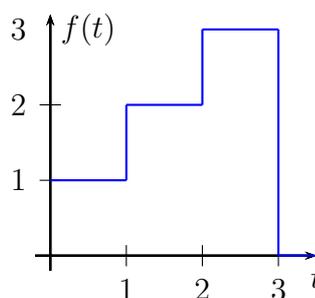


Gráfico 3



Função I: $f(t) = u(t) + u(t-1) + u(t-2) - 3u(t-3)$

Função II: $f(t) = tu(t) + 2(1-t)u(t-1) + tu(t-2)$

Função III: $f(t) = u(t-1) + u(t-2) - 2u(t-3)$

Transformada A: $F(s) = \frac{1 + e^{-s} + e^{-2s} - 3e^{-3s}}{s}$

Transformada B: $F(s) = \frac{e^{-s} + e^{-2s} - 2e^{-3s}}{s}$

Transformada C: $F(s) = \frac{1 - 2e^{-s} + e^{-2s} + 2se^{-2s}}{s^2}$

Assinale as alternativas que indicam respectivamente a correta relação entre os gráficos e as funções:

- | | |
|--|---|
| <input type="checkbox"/> 1-I, 2-II, 3-III | <input type="checkbox"/> 1-A, 2-B, 3-C |
| <input type="checkbox"/> 1-I, 2-III, 3-II | <input type="checkbox"/> 1-A, 2-C, 3-B |
| <input type="checkbox"/> 1-II, 2-I, 3-III | <input type="checkbox"/> 1-B, 2-A, 3-C |
| <input type="checkbox"/> 1-II, 2-III, 3-I | <input checked="" type="checkbox"/> 1-B, 2-C, 3-A |
| <input type="checkbox"/> 1-III, 2-I, 3-II | <input type="checkbox"/> 1-C, 2-A, 3-B |
| <input checked="" type="checkbox"/> 1-III, 2-II, 3-I | <input type="checkbox"/> 1-C, 2-B, 3-A |

• **Questão 3** (1.0 ponto) Seja $F(s) = \frac{2s}{(s^2 + 1)^2}$ e $f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$. Assinale as alternativas que indicam respectivamente $f(t)$ e $\mathcal{L}\{tf(t)\}$:

- | | |
|--|--|
| | <input type="checkbox"/> $\frac{2}{s(s^2 + 1)^2}$ |
| <input type="checkbox"/> $2 \cos(t)$ | <input type="checkbox"/> $\frac{2}{(s^2 + 1)^2}$ |
| <input type="checkbox"/> $2 \sin(t) \cos(t)$ | <input type="checkbox"/> $\frac{2 - 6s^2}{(s^2 + 1)^4}$ |
| <input type="checkbox"/> $t \sin(t)$ | <input checked="" type="checkbox"/> $\frac{6s^2 - 2}{(s^2 + 1)^3}$ |
| <input type="checkbox"/> $\sin(t) + 2 \cos(t)$ | <input type="checkbox"/> $\frac{6s^2 - 2}{(s^2 + 1)^2}$ |
| <input type="checkbox"/> $2 \cos^2(t)$ | |

• **Questão 4** (1.0 ponto) Dado que $y(t)$ satisfaz a equação integral dada por:

$$2y(t) + \int_0^t y(\tau) d\tau = 4, \quad \forall t \geq 0.$$

Assinale as alternativas que indicam respectivamente $Y(s)$ e $y(t)$:

- | | |
|---|--|
| <input checked="" type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{4}{2s + 1}$ | |
| <input type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{4}{s + 2}$ | <input type="checkbox"/> $y(t) = 4e^{-t/2}$ |
| <input type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{2}{2s + 1}$ | <input type="checkbox"/> $y(t) = 2e^{-t}$ |
| <input type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{2}{s + 2}$ | <input type="checkbox"/> $y(t) = 4e^{-t}$ |
| <input type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{4s}{2s + 1}$ | <input type="checkbox"/> $y(t) = 2e^{-2t}$ |
| <input type="checkbox"/> $Y(s) = \frac{2s}{2s + 1}$ | <input checked="" type="checkbox"/> $y(t) = 2e^{-t/2}$ |
| | <input type="checkbox"/> $y(t) = 4e^{-2t}$ |

• **Questão 5** (1.0 ponto) Dado que $y(t)$ satisfaz a equação diferencial dada por:

$$y'(t) + y(t) = \delta(t - 1) + 2\delta(t - 3), \quad \forall t \geq 0, \quad y(0) = 0$$

Assinale as alternativas que indicam respectivamente $y(t)$ e $y(2)$:

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{t-1} + 2u(t - 3)e^{3-t}$ | <input checked="" type="checkbox"/> $y(2) = e^{-1}$ |
| <input checked="" type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{1-t} + 2u(t - 3)e^{3-t}$ | <input type="checkbox"/> $y(2) = e^{-1} + 2e^1$ |
| <input type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{1-t} + 2u(t - 3)e^{t-3}$ | <input type="checkbox"/> $y(2) = e^{-1} - 2e^1$ |
| <input type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{t-1} + 2u(t - 3)e^{t-3}$ | <input type="checkbox"/> $y(2) = 2e^1$ |
| <input type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{1-t} - 2u(t - 3)e^{t-3}$ | <input type="checkbox"/> $y(2) = 2e^{-1} + e^1$ |
| <input type="checkbox"/> $y(t) = u(t - 1)e^{1-t} - 2u(t - 3)e^{3-t}$ | <input type="checkbox"/> $y(2) = 2e^{-1} - e^1$ |

- **Questão 6** (1.0 ponto) Dado o sistema massa-mola-amortecedor modelado pela equação a seguir:

$$mx''(t) + \gamma x'(t) + \kappa x(t) = 0$$

onde $x(t)$ representa a posição e m , γ e κ são constantes positivas. A transformada de Laplace de $x(t)$ é dada por $X(s) = \frac{2}{s^2 + 2s + 5}$.

Assinale as alternativas que indicam respectivamente o regime de amortecimento e a as condições iniciais:

- | | |
|---|--|
| <input type="checkbox"/> Criticamente amortecido | <input type="checkbox"/> $x(0) = 0$ e $x'(0) = -2$ |
| <input type="checkbox"/> Superamortecido | <input type="checkbox"/> $x(0) = 2$ e $x'(0) = 0$ |
| <input checked="" type="checkbox"/> Subamortecido | <input type="checkbox"/> $x(0) = -2$ e $x'(0) = 0$ |
| <input type="checkbox"/> Não amortecido | <input type="checkbox"/> $x(0) = 2$ e $x'(0) = 2$ |
| <input type="checkbox"/> Não é possível determinar com os dados oferecidos. | <input type="checkbox"/> $x(0) = -2$ e $x'(0) = -2$ |
| | <input checked="" type="checkbox"/> $x(0) = 0$ e $x'(0) = 2$ |

- **Questão 7** (4.0 pontos) As concentrações de três reagentes A , B e C são dadas por $x(t)$, $y(t)$ e $z(t)$, respectivamente. Considere a reação dada por:



modelada por:

$$\begin{aligned} x'(t) &= -2x(t) + 2y(t) + 6 \\ y'(t) &= 2x(t) - 5y(t) \\ z'(t) &= 3y(t) - 6 \end{aligned}$$

com $x(0) = 11$, $y(0) = 0$ e $z(0) = 1$.

- (1.5) Encontre expressões para $X(s)$, $Y(s)$ e $Z(s)$.
- (1.5) Encontre $x(t)$, $y(t)$ e $z(t)$.
- (0.5) Encontre o ponto de equilíbrio dado por:

$$\begin{aligned} x_{eq} &= \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) \\ y_{eq} &= \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) \\ z_{eq} &= \lim_{t \rightarrow \infty} z(t) \end{aligned}$$

- (0.5) Esboce os gráficos de $x(t)$, $y(t)$ e $z(t)$.

Solução a): Aplicamos a transformada de Laplace no sistema e usamos as propriedades 1 e 2 para obter:

$$\begin{aligned} sX - 11 &= -2X + 2Y + \frac{6}{s} \\ sY &= 2X - 5Y \\ sZ - 1 &= 3Y - \frac{6}{s}. \end{aligned}$$

Para calcular $X(s)$, $Y(s)$ e $Z(s)$, precisamos resolver o sistema:

$$\begin{aligned} (s+2)X - 2Y &= 11 + \frac{6}{s} \\ -2X + (s+5)Y &= 0 \\ -3Y + sZ &= 1 - \frac{6}{s}. \end{aligned}$$

As duas primeiras equações permitem-nos calcular X e Y . Começamos multiplicando a segunda equação por $\frac{s+2}{2}$ e somando a primeira:

$$\left(\frac{(s+5)(s+2)}{2} - 2\right)Y = 11 + \frac{6}{s}.$$

Agora, multiplicamos por dois e temos:

$$((s+5)(s+2) - 4)Y = 22 + \frac{12}{s}.$$

Resolvemos o lado esquerdo e obtemos

$$(s^2 + 7s + 6)Y = 22 + \frac{12}{s}.$$

ou

$$(s+1)(s+6)Y = 22 + \frac{12}{s}.$$

Assim, calculamos Y :

$$\begin{aligned} Y &= \frac{22}{(s+1)(s+6)} + \frac{12}{s(s+1)(s+6)} \\ &= \frac{22s + 12}{s(s+1)(s+6)}. \end{aligned}$$

Voltamos a segunda equação do sistema para calcular X :

$$\begin{aligned} X &= \frac{(s+5)Y}{2} \\ &= \frac{(s+5)}{2} \frac{22s + 12}{s(s+1)(s+6)} \\ &= \frac{(11s+6)(s+5)}{s(s+1)(s+6)} \\ &= \frac{11s^2 + 61s + 30}{s(s+1)(s+6)}. \end{aligned}$$

A última equação nos dá Z :

$$\begin{aligned} Z &= \frac{3Y}{s} + \frac{1}{s} - \frac{6}{s^2} \\ &= \frac{3}{s} \frac{22s + 12}{s(s+1)(s+6)} + \frac{1}{s} - \frac{6}{s^2} \\ &= \frac{66s + 36}{s^2(s+1)(s+6)} + \frac{1}{s} - \frac{6}{s^2} \\ &= \frac{66s + 36 + s(s+1)(s+6) - 6(s+1)(s+6)}{s^2(s+1)(s+6)} \\ &= \frac{66s + 36 + s^3 + 7s^2 + 6s - 6s^2 - 42s - 36}{s^2(s+1)(s+6)} \\ &= \frac{s^2 + s + 30}{s(s+1)(s+6)} \end{aligned}$$

Solução b): Precisamos fazer frações parciais para cada uma das expressões:

$$Y = \frac{22s + 12}{s(s+1)(s+6)} = \frac{2}{s} + \frac{2}{s+1} - \frac{4}{s+6},$$

$$X = \frac{11s^2 + 61s + 30}{s(s+1)(s+6)} = \frac{5}{s} + \frac{4}{s+1} + \frac{2}{s+6}$$

e

$$Z = \frac{s^2 + s + 30}{s(s+1)(s+6)} = \frac{5}{s} - \frac{6}{s+1} + \frac{2}{s+6}.$$

As transformadas inversas são dadas pelos itens 1 e 7 da tabela:

$$y(t) = 2 + 2e^{-t} - 4e^{-6t},$$

$$x(t) = 5 + 4e^{-t} + 2e^{-6t}$$

e

$$z(t) = 5 - 6e^{-t} + 2e^{-6t}.$$

Solução c):

$$max_{eq} = \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 5$$

$$y_{eq} = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 2$$

$$z_{eq} = \lim_{t \rightarrow \infty} z(t) = 5$$

Solução d):

