

1 - 5	6	7	Total

Nome: \_\_\_\_\_

Cartão: \_\_\_\_\_

## Regras Gerais:

- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

## Regras para as questões abertas:

- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

## Identidades:

$\sin(x) = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$	$\cos(x) = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$
$\operatorname{senh}(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$	$\cosh(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$
$(a+b)^n = \sum_{j=0}^{\infty} \binom{n}{j} a^{n-j} b^j, \quad \binom{n}{j} = \frac{n!}{j!(n-j)!}$	
	$\sin(x+y) = \sin(x)\cos(y) + \sin(y)\cos(x)$
	$\cos(x+y) = \cos(x)\cos(y) - \sin(x)\sin(y)$

## Propriedades:

1	Linearidade	$\mathcal{L}\{\alpha f(t) + \beta g(t)\} = \alpha \mathcal{L}\{f(t)\} + \beta \mathcal{L}\{g(t)\}$
2	Transformada da derivada	$\mathcal{L}\{f'(t)\} = s\mathcal{L}\{f(t)\} - f(0)$ $\mathcal{L}\{f''(t)\} = s^2\mathcal{L}\{f(t)\} - sf(0) - f'(0)$
3	Deslocamento no eixo $s$	$\mathcal{L}\{e^{at}f(t)\} = F(s-a)$
4	Deslocamento no eixo $t$	$\mathcal{L}\{u(t-a)f(t-a)\} = e^{-as}F(s)$ $\mathcal{L}\{u(t-a)\} = \frac{e^{-as}}{s}$
5	Transformada da integral	$\mathcal{L}\left\{\int_0^t f(\tau)d\tau\right\} = \frac{F(s)}{s}$
6	Filtragem da Delta de Dirac	$\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t-a)dt = f(a)$
7	Transformada da Delta de Dirac	$\mathcal{L}\{\delta(t-a)\} = e^{-as}$
8	Teorema da Convolução	$\mathcal{L}\{(f*g)(t)\} = F(s)G(s),$ onde $(f*g)(t) = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$
9	Transformada de funções periódicas	$\mathcal{L}\{f(t)\} = \frac{1}{1-e^{-sT}} \int_0^T e^{-s\tau} f(\tau)d\tau$
10	Derivada da transformada	$\mathcal{L}\{tf(t)\} = -\frac{dF(s)}{ds}$
11	Integral da transformada	$\mathcal{L}\left\{\frac{f(t)}{t}\right\} = \int_s^{\infty} F(s)\hat{s}$

## Séries:

$\frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n = 1 + x + x^2 + x^3 \dots, \quad -1 < x < 1$
$\frac{x}{(1-x)^2} = \sum_{n=1}^{\infty} nx^n = x + 2x^2 + 3x^3 + \dots, \quad -1 < x < 1$
$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots, \quad -\infty < x < \infty$
$\ln(1+x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{n+1}}{n+1}, \quad -1 < x < 1$
$\arctan(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}, \quad -1 < x < 1$
$\sin(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}, \quad -\infty < x < \infty$
$\cos(x) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!}, \quad -\infty < x < \infty$
$\operatorname{senh}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}, \quad -\infty < x < \infty$
$\cosh(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}, \quad -\infty < x < \infty$
$(1+x)^m = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{m(m-1)\dots(m-n+1)}{n!} x^n, \quad -1 < x < 1, m \neq 0, 1, 2, \dots$

## Funções especiais:

Função Gamma	$\Gamma(k) = \int_0^{\infty} x^{k-1} e^{-x} dx$
Propriedade da Função Gamma	$\Gamma(k+1) = k\Gamma(k), \quad k > 0$ $\Gamma(n+1) = n!, \quad n \in \mathbb{N}$
Função de Bessel modificada de ordem $\nu$	$I_{\nu}(x) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!\Gamma(m+\nu+1)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2m+\nu}$
Função de Bessel de ordem 0	$J_0(x) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m!2^m} \left(\frac{x}{2}\right)^{2m}$
Integral seno	$\text{Si}(t) = \int_0^t \frac{\sin(x)}{x} dx$

## Integrais:

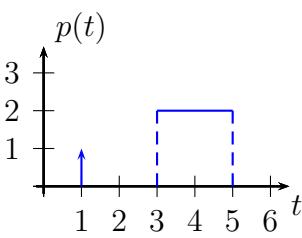
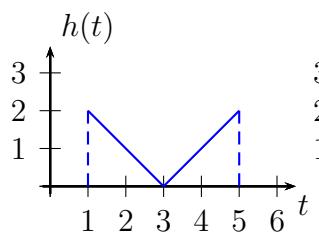
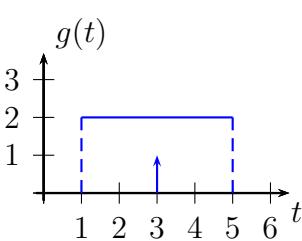
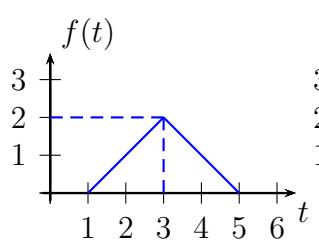
$\int xe^{\lambda x} dx = \frac{e^{\lambda x}}{\lambda^2} (\lambda x - 1) + C$
$\int x^2 e^{\lambda x} dx = e^{\lambda x} \left( \frac{x^2}{\lambda} - \frac{2x}{\lambda^2} + \frac{2}{\lambda^3} \right) + C$
$\int x^n e^{\lambda x} dx = \frac{1}{\lambda} x^n e^{\lambda x} - \frac{n}{\lambda} \int x^{n-1} e^{\lambda x} dx + C$
$\int x \cos(\lambda x) dx = \frac{\cos(\lambda x) + \lambda x \sin(\lambda x)}{\lambda^2} + C$
$\int x \sin(\lambda x) dx = \frac{\sin(\lambda x) - \lambda x \cos(\lambda x)}{\lambda^2} + C$
$\int e^{\lambda x} \sin(wx) dx = \frac{e^{\lambda x} (\lambda \sin(wx) - w \cos(wx))}{\lambda^2 + w^2} + C$

Tabela de transformadas de Laplace:

	$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$	$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$
1	$\frac{1}{s}$	1
2	$\frac{1}{s^2}$	$t$
3	$\frac{1}{s^n}, \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}$
4	$\frac{1}{\sqrt{s}},$	$\frac{1}{\sqrt{\pi t}}$
5	$\frac{1}{s^{\frac{3}{2}}},$	$2\sqrt{\frac{t}{\pi}}$
6	$\frac{1}{s^k}, \quad (k > 0)$	$\frac{t^{k-1}}{\Gamma(k)}$
7	$\frac{1}{s-a}$	$e^{at}$
8	$\frac{1}{(s-a)^2}$	$te^{at}$
9	$\frac{1}{(s-a)^n}, \quad (n = 1, 2, 3\dots)$	$\frac{1}{(n-1)!}t^{n-1}e^{at}$
10	$\frac{1}{(s-a)^k}, \quad (k > 0)$	$\frac{1}{\Gamma(k)}t^{k-1}e^{at}$
11	$\frac{1}{(s-a)(s-b)}, \quad (a \neq b)$	$\frac{1}{a-b}(e^{at} - e^{bt})$
12	$\frac{s}{(s-a)(s-b)}, \quad (a \neq b)$	$\frac{1}{a-b}(ae^{at} - be^{bt})$
13	$\frac{1}{s^2 + w^2}$	$\frac{1}{w} \operatorname{sen}(wt)$
14	$\frac{s}{s^2 + w^2}$	$\cos(wt)$
15	$\frac{1}{s^2 - a^2}$	$\frac{1}{a} \operatorname{senh}(at)$
16	$\frac{s}{s^2 - a^2}$	$\cosh(at)$
17	$\frac{1}{(s-a)^2 + w^2}$	$\frac{1}{w}e^{at} \operatorname{sen}(wt)$
18	$\frac{s-a}{(s-a)^2 + w^2}$	$e^{at} \cos(wt)$
19	$\frac{1}{s(s^2 + w^2)}$	$\frac{1}{w^2}(1 - \cos(wt))$
20	$\frac{1}{s^2(s^2 + w^2)}$	$\frac{1}{w^3}(wt - \operatorname{sen}(wt))$
21	$\frac{1}{(s^2 + w^2)^2}$	$\frac{1}{2w^3}(\operatorname{sen}(wt) - wt \cos(wt))$
22	$\frac{s}{(s^2 + w^2)^2}$	$\frac{t}{2w} \operatorname{sen}(wt)$
23	$\frac{s^2}{(s^2 + w^2)^2}$	$\frac{1}{2w}(\operatorname{sen}(wt) + wt \cos(wt))$
24	$\frac{s}{(s^2 + a^2)(s^2 + b^2)}, \quad (a^2 \neq b^2)$	$\frac{1}{b^2 - a^2}(\cos(at) - \cos(bt))$
25	$\frac{1}{(s^4 + 4a^4)}$	$\frac{1}{4a^3}[\operatorname{sen}(at) \cosh(at) - \cos(at) \operatorname{senh}(at)]$
26	$\frac{s}{(s^4 + 4a^4)}$	$\frac{1}{2a^2} \operatorname{sen}(at) \operatorname{senh}(at))$
27	$\frac{1}{(s^4 - a^4)}$	$\frac{1}{2a^3}(\operatorname{senh}(at) - \operatorname{sen}(at))$
28	$\frac{s}{(s^4 - a^4)}$	$\frac{1}{2a^2}(\cosh(at) - \cos(at))$

	$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$	$f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$
29	$\sqrt{s-a} - \sqrt{s-b}$	$\frac{1}{2\sqrt{\pi t^3}}(e^{bt} - e^{at})$
30	$\frac{1}{\sqrt{s+a}\sqrt{s+b}}$	$e^{-\frac{(a+b)t}{2}} I_0\left(\frac{a-b}{2}t\right)$
31	$\frac{1}{\sqrt{s^2 + a^2}}$	$J_0(at)$
32	$\frac{s}{(s-a)^{\frac{3}{2}}}$	$\frac{1}{\sqrt{\pi t}}e^{at}(1+2at)$
33	$\frac{1}{(s^2 - a^2)^k}, \quad (k > 0)$	$\frac{\sqrt{\pi}}{\Gamma(k)}\left(\frac{t}{2a}\right)^{k-\frac{1}{2}} I_{k-\frac{1}{2}}(at)$
34	$\frac{1}{s}e^{-\frac{k}{s}}, \quad (k > 0)$	$J_0(2\sqrt{kt})$
35	$\frac{1}{\sqrt{s}}e^{-\frac{k}{s}}$	$\frac{1}{\sqrt{\pi t}} \cos(2\sqrt{kt})$
36	$\frac{1}{s^{\frac{3}{2}}}e^{\frac{k}{s}}$	$\frac{1}{\sqrt{\pi t}} \operatorname{senh}(2\sqrt{kt})$
37	$e^{-k\sqrt{s}}, \quad (k > 0)$	$\frac{k}{2\sqrt{\pi t^3}}e^{-\frac{k^2}{4t}}$
38	$\frac{1}{s} \ln(s)$	$-\ln(t) - \gamma, \quad (\gamma \approx 0,5772)$
39	$\ln\left(\frac{s-a}{s-b}\right)$	$\frac{1}{t}(e^{bt} - e^{at})$
40	$\ln\left(\frac{s^2 + w^2}{s^2}\right)$	$\frac{2}{t}(1 - \cos(wt))$
41	$\ln\left(\frac{s^2 - a^2}{s^2}\right)$	$\frac{2}{t}(1 - \cosh(at))$
42	$\tan^{-1}\left(\frac{w}{s}\right)$	$\frac{1}{t} \operatorname{sen}(wt)$
43	$\frac{1}{s} \cot^{-1}(s)$	$\operatorname{Si}(t)$
44	$\frac{1}{s} \tanh\left(\frac{as}{2}\right)$	Onda quadrada $f(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < a \\ -1, & a < t < 2a \end{cases}$ $f(t+2a) = f(t), \quad t > 0$
45	$\frac{1}{as^2} \tanh\left(\frac{as}{2}\right)$	Onda triangular $f(t) = \begin{cases} \frac{t}{a}, & 0 < t < a \\ -\frac{t}{a} + 2, & a < t < 2a \end{cases}$ $f(t+2a) = f(t), \quad t > 0$
46	$\frac{w}{(s^2 + w^2)\left(1 - e^{-\frac{\pi}{w}s}\right)}$	Retificador de meia onda $f(t) = \begin{cases} \operatorname{sen}(wt), & 0 < t < \frac{\pi}{w} \\ 0, & \frac{\pi}{w} < t < \frac{2\pi}{w} \end{cases}$ $f\left(t + \frac{2\pi}{w}\right) = f(t), \quad t > 0$
47	$\frac{w}{s^2 + w^2} \coth\left(\frac{\pi s}{2w}\right)$	Retificador de onda completa $f(t) =  \operatorname{sen}(wt) $
48	$\frac{1}{as^2} - \frac{e^{-as}}{s(1 - e^{-as})}$	Onda dente de serra $f(t) = \frac{t}{a}, \quad 0 < t < a$ $f(t) = f(t-a), \quad t > a$

• **Questão 1** (1.0 ponto) Considere as seguintes funções, gráficos de funções e transformadas de Laplace:



$$\begin{aligned} q(t) &= 2u(t-1) + \delta(t-3) - 2u(t-5) \\ r(t) &= \delta(t-1) + 2u(t-3) - 2u(t-5) \\ s(t) &= -(t-3)u(t-1) + 2(t-3)u(t-3) - (t-3)u(t-5) \\ u(t) &= (t-1)u(t-1) - 2(t-3)u(t-3) + (t-5)u(t-5) \end{aligned}$$

$$V(s) = \frac{e^{-s} - 2e^{-3s} + e^{-5s}}{s^2}$$

$$W(s) = \frac{se^{-s} + 2e^{-3s} - 2e^{-5s}}{s^2}$$

$$X(s) = \frac{2e^{-s} + se^{-3s} - 2e^{-5s}}{s^2}$$

$$Z(s) = \frac{(2s-1)e^{-s} + 2e^{-3s} - (2s+1)e^{-5s}}{s^2}$$

Assinale as alternativas que relacionam corretamente os gráficos e as funções e os gráficos e as transformadas de Laplace, respectivamente.

( )  $f(t) = q(t); g(t) = r(t); h(t) = s(t); p(t) = u(t).$

( )  $\mathcal{L}\{f(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{g(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{h(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{p(t)\} = Z(s).$

( )  $f(t) = u(t); g(t) = r(t); h(t) = s(t); p(t) = q(t).$

( )  $\mathcal{L}\{f(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{g(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{h(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{p(t)\} = W(s).$

( )  $f(t) = s(t); g(t) = r(t); h(t) = u(t); p(t) = q(t).$

( )  $\mathcal{L}\{f(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{g(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{h(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{p(t)\} = V(s).$

( )  $f(t) = s(t); g(t) = q(t); h(t) = u(t); p(t) = r(t).$

( )  $\mathcal{L}\{f(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{g(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{h(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{p(t)\} = V(s).$

( )  $f(t) = u(t); g(t) = q(t); h(t) = s(t); p(t) = r(t).$

( )  $\mathcal{L}\{f(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{g(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{h(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{p(t)\} = W(s).$

- **Questão 2** (1.0 ponto) Considere a função

$$F(s) = \frac{6s^2 - 22s + 18}{(s-1)(s-2)(s-3)}$$

Assinale as alternativas que indicam respectivamente uma expressão equivalente para  $F(s)$  e  $f(t) = \mathcal{L}^{-1}\{F(s)\}$ .

( )  $F(s) = \frac{1}{s-1} + \frac{3}{s-2} + \frac{2}{s-3}$

( )  $f(t) = e^{-t} + 3e^{-2t} + 2e^{-3t}$

( )  $F(s) = \frac{2}{s-1} + \frac{3}{s-2} + \frac{1}{s-3}$

( )  $f(t) = 2e^{-t} + 3e^{-2t} + e^{-3t}$

( )  $F(s) = \frac{1}{s-1} + \frac{2}{s-2} + \frac{3}{s-3}$

( )  $f(t) = 3e^t + e^{2t} + 2e^{-3t}$

( )  $F(s) = \frac{3}{s-1} + \frac{1}{s-2} + \frac{2}{s-3}$

( )  $f(t) = 2e^t + e^{2t} + 3e^{3t}$

( )  $F(s) = \frac{2}{s-1} + \frac{1}{s-2} + \frac{3}{s-3}$

( )  $f(t) = e^{-t} + 2e^{-2t} + 3e^{-3t}$

- **Questão 3** (1.0 ponto) Assinale as alternativas que indicam as transformadas de Laplace das funções  $f(t) = e^{-2t} - e^{-3t}$  e  $g(t) = \delta(t-1)f(t)$ , respectivamente.

( )  $\frac{1}{(s+2)(s+3)}$

( )  $e^{-2} - e^{-3}$

( )  $\frac{1}{(s-2)(s-3)}$

( ) 0

( )  $\frac{s}{(s+2)(s+3)}$

( )  $e^{-s-2} - e^{-s-3}$

( )  $\frac{s}{(s-2)(s-3)}$

( )  $e^{s-2} - e^{s-3}$

( )  $-\frac{1}{(s+2)(s+3)}$

( )  $e^{-s}$

- **Questão 4** (1.0 ponto) Assinale as alternativas que indicam as transformadas inversas das funções  $F(s) = \frac{4se^{-s}}{(s^2+4)^2}$  e  $G(s) = \frac{4(s-1)e^{-s}}{((s-1)^2+4)^2}$ , respectivamente.

( )  $t \operatorname{sen}(t)$

( )  $u(t-1)(t-1)e^{1-t} \operatorname{sen}(2(t-1))$

( )  $t \operatorname{sen}(2t)$

( )  $u(t-1)(t-1)e^{t-1} \operatorname{sen}(2(t-1))$

( )  $u(t-1)t \operatorname{sen}(2t)$

( )  $te^{-t} \operatorname{sen}(t)$

( )  $u(t-1)(t-1) \operatorname{sen}(2(t-1))$

( )  $te^{1-t} \operatorname{sen}(2t)$

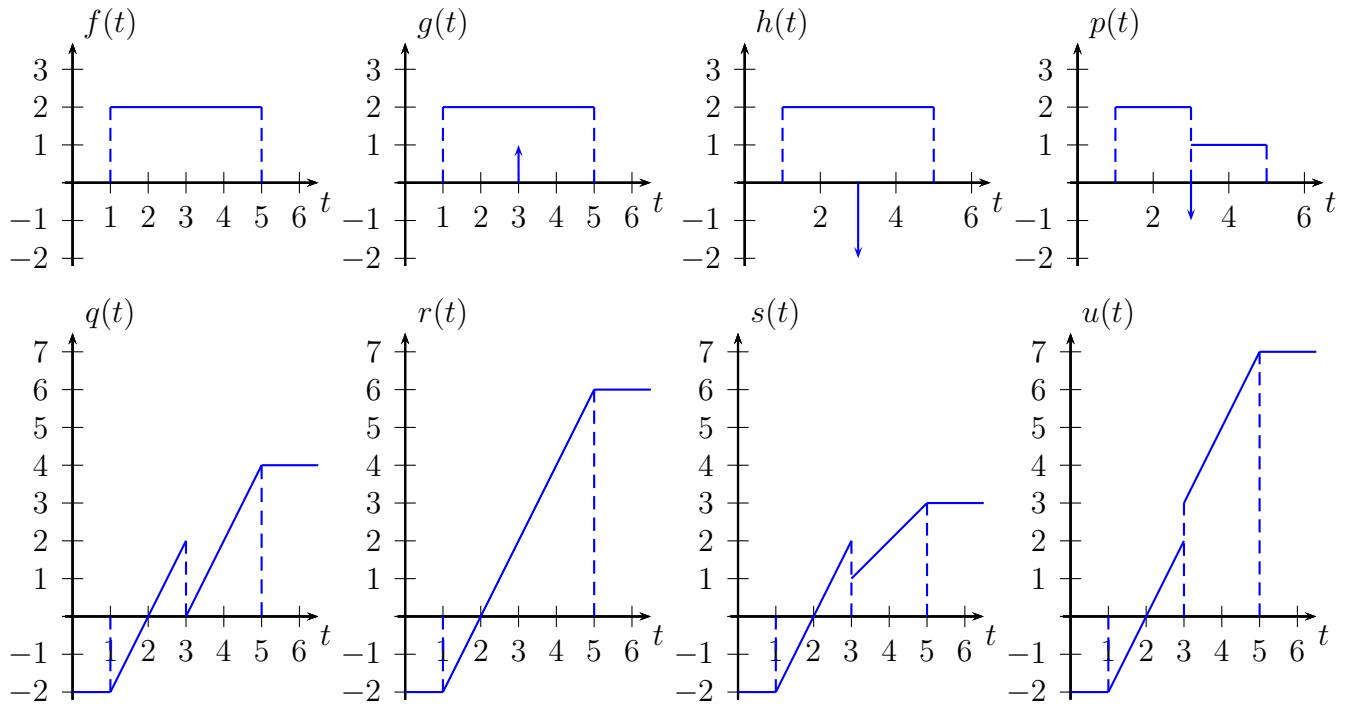
( )  $u(t-1)(t-1) \operatorname{sen}(2t)$

( )  $u(t-1)te^{1-t} \operatorname{sen}(2t)$

( )  $u(t-1)(t-1)e^{t-1} \operatorname{sen}(2(t-1))$

( )  $u(t-1)(t-1)e^{1-t} \operatorname{sen}(2t)$

• Questão 5 (1.0 ponto) Considere os seguintes gráficos de funções e transformadas de Laplace:



$$V(s) = \frac{-2s + 2e^{-s} - (s+1)e^{-3s} - e^{-5s}}{s^2},$$

$$X(s) = \frac{-2s + 2e^{-s} + se^{-3s} - 2e^{-5s}}{s^2},$$

$$W(s) = \frac{-2s + 2e^{-s} - 2se^{-3s} - 2e^{-5s}}{s^2}, \quad (1)$$

$$Z(s) = \frac{-2s + 2e^{-s} - 2e^{-5s}}{s^2}. \quad (2)$$

Assinale as alternativas que relacionam corretamente os gráficos entre si os gráficos e as transformadas de Laplace, respectivamente.

- |  |  |
|--|--|
| <input type="checkbox"/> $f(t) = q'(t); g(t) = r'(t); h(t) = s'(t);$ | <input type="checkbox"/> $\mathcal{L}\{q(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{r(t)\} = Z(s);$ |
| $p(t) = u'(t).$  | $\mathcal{L}\{s(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{u(t)\} = V(s).$                          |
| <input type="checkbox"/> $f(t) = r'(t); g(t) = q'(t); h(t) = s'(t);$ | <input type="checkbox"/> $\mathcal{L}\{q(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{r(t)\} = Z(s);$ |
| $p(t) = u'(t).$  | $\mathcal{L}\{s(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{u(t)\} = X(s).$                          |
| <input type="checkbox"/> $f(t) = r'(t); g(t) = s'(t); h(t) = u'(t);$ | <input type="checkbox"/> $\mathcal{L}\{q(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{r(t)\} = X(s);$ |
| $p(t) = q'(t).$  | $\mathcal{L}\{s(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{u(t)\} = W(s)$                           |
| <input type="checkbox"/> $f(t) = r'(t); g(t) = u'(t); h(t) = q'(t);$ | <input type="checkbox"/> $\mathcal{L}\{q(t)\} = Z(s); \mathcal{L}\{r(t)\} = W(s);$ |
| $p(t) = s'(t).$  | $\mathcal{L}\{s(t)\} = X(s); \mathcal{L}\{u(t)\} = V(s)$                           |
| <input type="checkbox"/> $f(t) = r'(t); g(t) = u'(t); h(t) = s'(t);$ | <input type="checkbox"/> $\mathcal{L}\{q(t)\} = V(s); \mathcal{L}\{r(t)\} = X(s);$ |
| $p(t) = q'(t).$  | $\mathcal{L}\{s(t)\} = W(s); \mathcal{L}\{u(t)\} = Z(s)$                           |

• **Questão 6** (2.5 ponto) Resolva a seguinte equação integro-diferencial:

$$\begin{cases} f''(t) + 2f'(t) + 2f(t) + 4 \int_0^t f(\tau) d\tau = 1 - 3e^{-2t}, \\ f(0) = 0, \\ f'(0) = 1. \end{cases}$$

- **Questão 7** (2.5) Considere o seguinte problema de valor inicial:

$$\begin{aligned}x'(t) &= -2x(t) + y(t) \\y'(t) &= \alpha x(t) - 2y(t)\end{aligned}$$

Com  $x(0) = 0$  e  $y(0) = 3$ , onde  $\alpha$  é uma constante real.

- a) (0.5) Assinale a alternativa que indica o tipo de amortecimento do sistema dado para os valores de  $\alpha$  dados respectivamente por  $-1, 0, 1$  e  $2$ :

- Sem amortecimento, subamortecido, criticamente amortecido e superamortecido.
- Subamortecido, subamortecido, criticamente amortecido e superamortecido.
- Subamortecido, criticamente amortecido, superamortecido e superamortecido.
- Superamortecido, superamortecido, criticamente amortecido e subamortecido.
- Superamortecido, criticamente amortecido, subamortecido e subamortecido.
- Superamortecido, criticamente amortecido, subamortecido e sem amortecimento.

- b) (2.0) Use a técnica da Transformada de Laplace para encontrar uma expressão para  $x(t)$  e  $y(t)$  quando  $\alpha = 1$ . Reproduza abaixo as expressões encontradas:

$X(s) =$	$Y(s) =$
$x(t) =$	$y(t) =$