

1-6	7	8	Total

Nome: _____ **Cartão:** _____

Regras gerais:

- Não é permitido o uso de calculadoras, telefones ou qualquer outro recurso computacional ou de comunicação.
- Trabalhe individualmente e sem uso de material de consulta além do fornecido.
- Devolva o caderno de questões preenchido ao final da prova.

Regras para as questões abertas:

- Seja sucinto, completo e claro.
- Justifique todo procedimento usado.
- Indique identidades matemáticas usadas, em especial, itens da tabela.
- Use notação matemática consistente.

Tabela do operador $\vec{\nabla}$:

$f = f(x, y, z)$ e $g = g(x, y, z)$ são funções escalares;
 $\vec{F} = \vec{F}(x, y, z)$ e $\vec{G} = \vec{G}(x, y, z)$ são funções vetoriais.

1.	$\vec{\nabla}(f + g) = \vec{\nabla}f + \vec{\nabla}g$
2.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{F} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$
3.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} + \vec{G}) = \vec{\nabla} \times \vec{F} + \vec{\nabla} \times \vec{G}$
4.	$\vec{\nabla}(fg) = f\vec{\nabla}g + g\vec{\nabla}f$
5.	$\vec{\nabla} \cdot (f\vec{F}) = (\vec{\nabla}f) \cdot \vec{F} + f(\vec{\nabla} \cdot \vec{F})$
6.	$\vec{\nabla} \times (f\vec{F}) = \vec{\nabla}f \times \vec{F} + f\vec{\nabla} \times \vec{F}$
7.	$\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}f = \vec{\nabla}^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2},$ onde $\vec{\nabla}^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$ é o operador laplaciano
8.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla}f) = \vec{0}$
9.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = 0$
10.	$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) - \vec{\nabla}^2 \vec{F}$
11.	$\vec{\nabla} \cdot (\vec{F} \times \vec{G}) = G \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{F}) - F \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{G})$
12.	$\vec{\nabla} \times (\vec{F} \times \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla}) \vec{F} - \vec{G}(\vec{\nabla} \cdot \vec{F}) - (\vec{F} \cdot \vec{\nabla}) \vec{G} + \vec{F}(\vec{\nabla} \cdot \vec{G})$
13.	$\vec{\nabla}(\vec{F} \cdot \vec{G}) = (\vec{G} \cdot \vec{\nabla}) \vec{F} + (\vec{F} \cdot \vec{\nabla}) \vec{G} + \vec{F} \times (\vec{\nabla} \times \vec{G}) + \vec{G} \times (\vec{\nabla} \times \vec{F})$
14.	$\vec{\nabla}f(r) = f'(r)\hat{r}, \quad \vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$

Curvatura, torção e aceleração:

Nome	Definição
Curvatura	$\kappa = \left\ \frac{d\vec{T}}{ds} \right\ = \left\ \frac{d\vec{T}}{dt} \right\ = \frac{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ }{\ \vec{r}'(t)\ ^3}$
Torção	$\tau = -\frac{d\vec{B}}{ds} \cdot \vec{N} = \frac{(\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)) \cdot \vec{r}'''(t)}{\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\ ^2}$
Módulo da torção	$ \tau = \left\ \frac{d\vec{B}}{ds} \right\ = \left\ \frac{d\vec{B}}{dt} \right\ $
Aceleração normal	$a_N = \frac{\ \vec{a} \times \vec{v}\ }{v} = \frac{v^2}{\rho} = \kappa v^2$
Aceleração tangencial	$a_T = \frac{\vec{a} \cdot \vec{v}}{v} = \frac{dv}{dt}$

Equações de Frenet-Serret:

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{T}}{ds} &= \kappa \vec{N} \\ \frac{d\vec{N}}{ds} &= -\kappa \vec{T} + \tau \vec{B} \\ \frac{d\vec{B}}{ds} &= -\tau \vec{N} \end{aligned}$$

- **Questão 1** (1.0 ponto) A espiral de Euler é uma curva cuja curvatura varia linearmente ao longo do comprimento, isto é se s é o comprimento da curva entre seu ponto inicial em um dado ponto P, a curvatura no ponto P é dada por $\kappa(s) = \alpha s$. A espiral de Euler com $\alpha = 1$ no plano xy é parametrizada por:

$$x(t) = \int_0^t \cos(\tau^2) d\tau, \quad y(t) = \int_0^t \sin(\tau^2) d\tau.$$

Assinale as alternativas que indicam respectivamente o vetor tangente em $t = \sqrt{\frac{\pi}{4}}$ e a distância percorrida até o primeiro ponto onde o vetor tangente é \vec{j} .

Vetor tangente em $t = \sqrt{\frac{\pi}{4}}$:

() $-\vec{j}$

() $\frac{\sqrt{2}}{2}(-\vec{i} - \vec{j})$

() $-\vec{i}$

() $\frac{\sqrt{2}}{2}(-\vec{i} + \vec{j})$

() \vec{j}

() $\frac{\sqrt{2}}{2}(\vec{i} + \vec{j})$

() \vec{i}

Distância percorrida até o primeiro ponto onde o vetor tangente é \vec{j} :

() $\sqrt{2\pi}$

() $\sqrt{\frac{3\pi}{2}}$

() $\sqrt{\frac{\pi}{2}}$

() $\sqrt{\pi}$

() $\sqrt{\frac{\pi}{4}}$

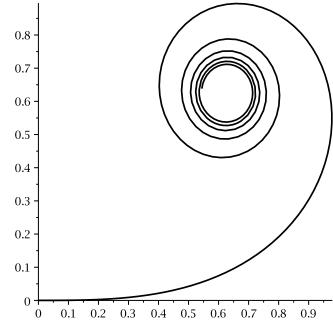
() $\sqrt{\frac{\pi}{8}}$

Observamos que:

$$\begin{aligned}\vec{r}(t) &= \int_0^t \cos(\tau^2) d\tau \vec{i} + \int_0^t \sin(\tau^2) d\tau \vec{j} \\ \vec{r}'(t) &= \cos(t^2) \vec{i} + \sin(t^2) \vec{j} \\ \|\vec{r}'(t)\| &= \sqrt{\cos(t^2)^2 + \sin(t^2)^2} = 1 \\ \vec{T}(t) &= \frac{\vec{r}'(t)}{\|\vec{r}'(t)\|} = \cos(t^2) \vec{i} + \sin(t^2) \vec{j} \\ \vec{T}\left(\sqrt{\frac{\pi}{4}}\right) &= \cos\left(\frac{\pi}{4}\right) \vec{i} + \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) \vec{j} = \frac{\sqrt{2}}{2} \vec{i} + \frac{\sqrt{2}}{2} \vec{j}\end{aligned}$$

O vetor tangente é \vec{j} quando $\cos(t^2) = 0$ e $\sin(t^2) = 1$, o que acontece pela primeira vez quando $t^2 = \frac{\pi}{2}$. Para a distância, temos:

$$s = \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} ds = \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} \|\vec{r}'(t)\| dt = \sqrt{\frac{\pi}{2}}.$$



- **Questão 2** (1.0 ponto) A temperatura em uma sala com uma parede aquecida é modelada por

$$T(x, y, z) = 80e^{-x} - 20(y^2 + z^2).$$

Uma abelha se encontra na posição $(1,1,0)$. Assinale a alternativa que indica a direção e sentido de máxima taxa de variação da temperatura neste ponto e o valor desta taxa de variação.

Direção e sentido:

Taxa de variação máxima:

- | | | | |
|--------------------------|--|--------------------------|----------------------|
| <input type="checkbox"/> | $\frac{-2e^{-1}\vec{i} + \vec{j}}{\sqrt{1+4e^{-2}}}$ | <input type="checkbox"/> | $80\sqrt{1+4e^{-2}}$ |
| <input type="checkbox"/> | $\frac{-2e^{-1}\vec{i} - \vec{j}}{\sqrt{1+4e^{-2}}}$ | <input type="checkbox"/> | $40\sqrt{1+4e^{-2}}$ |
| <input type="checkbox"/> | $\frac{-\vec{i} + 2e^{-1}\vec{j}}{\sqrt{1+4e^{-2}}}$ | <input type="checkbox"/> | $20\sqrt{1+4e^{-2}}$ |
| <input type="checkbox"/> | $\frac{-\vec{i} - 2e^{-1}\vec{j}}{\sqrt{1+4e^{-2}}}$ | <input type="checkbox"/> | $10\sqrt{1+4e^{-2}}$ |

- Nenhuma das anteriores
 Calculamos o gradiente:

$$\begin{aligned}\vec{\nabla}T(x, y, z) &= -80e^{-x}\vec{i} - 40y\vec{j} - 40z\vec{k} \\ \vec{\nabla}T(1, 1, 0) &= -80e^{-1}\vec{i} - 40\vec{j}\end{aligned}$$

Assim a taxa de máxima variação é

$$\|\vec{\nabla}T(1, 1, 0)\| = \sqrt{80^2e^{-2} + 40^2} = 40\sqrt{4e^{-2} + 1} = 40\sqrt{1+4e^{-2}}$$

A direção é sentido é dada por:

$$\frac{\vec{\nabla}T(1, 1, 0)}{\|\vec{\nabla}T(1, 1, 0)\|} = \frac{-80e^{-1}\vec{i} - 40\vec{j}}{40\sqrt{1+4e^{-2}}} = \frac{-2e^{-1}\vec{i} - \vec{j}}{\sqrt{1+4e^{-2}}}$$

- **Questão 3** (1.0 ponto) Considere a curva parametrizada por:

$$\vec{r}(t) = t\vec{i} + \frac{t^2}{2}\vec{j} + \frac{t^3}{3}\vec{k},$$

onde c é uma constante. Assinale as alternativas que indicam corretamente a expressão para a torção e curvatura:

Torção τ :

- | | |
|---|--|
| () $\frac{2\sqrt{1+t^2+4t^4}}{1+t^2+t^4}$ | Curvatura κ : |
| () $\frac{2\sqrt{1+t^2+4t^4}}{1+4t^2+t^4}$ | $() \frac{\sqrt{1+4t^2+t^4}}{(1+t^2+4t^4)^{3/2}}$ |
| () $\frac{2}{1+t^2+t^4}$ | $() \frac{\sqrt{1+t^2+t^4}}{(1+t^2+4t^4)^{3/2}}$ |
| () $\frac{2}{1+4t^2+t^4}$ | $() \frac{\sqrt{1+4t^2+t^4}}{(1+t^2+t^4)^{3/2}}$ |
| () $\frac{2}{1+t^2+t^4}$ | $() \frac{\sqrt{1+t^2+4t^4}}{(1+t^2+4t^4)^{3/2}}$ |

Observamos que:

$$\begin{aligned}\vec{r}(t) &= t\vec{i} + \frac{t^2}{2}\vec{j} + \frac{t^3}{3}\vec{k} \\ \vec{r}'(t) &= \vec{i} + t\vec{j} + t^2\vec{k} \\ \vec{r}''(t) &= \vec{j} + 2t\vec{k} \\ \vec{r}'''(t) &= 2\vec{k}\end{aligned}$$

Assim

$$\begin{aligned}\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t) &= t^2\vec{i} - 2t\vec{j} + \vec{k} \\ \vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t) \cdot \vec{r}'''(t) &= 2 \\ \|\vec{r}'(t)\| &= \sqrt{1+t^2+t^4} \\ \|\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\| &= \sqrt{1+4t^2+t^4}\end{aligned}$$

Portanto:

$$\begin{aligned}\kappa(t) &= \frac{\|\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\|}{\|\vec{r}'(t)\|^3} = \frac{\sqrt{1+4t^2+t^4}}{(1+t^2+t^4)^{3/2}} \\ \tau(t) &= \frac{\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t) \cdot \vec{r}'''(t)}{\|\vec{r}'(t) \times \vec{r}''(t)\|^2} = \frac{2}{1+4t^2+t^4}\end{aligned}$$

- **Questão 4** (1.0 ponto) Considere o campo radial $\vec{F} = r^n \hat{r}$, $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$, $n \geq 0$. Seja C a circunferência de raio a no plano xy centrada na origem e orientada no sentido horário e S a esfera centrada na origem de raio $a > 0$ orientada para fora.

Assinale a alternativa que indica $W := \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ e $\Phi := \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$.

Circulação W :

- | | |
|---------------------|----------------------|
| () $-2\pi a^{n+2}$ | () $4\pi a^{n+1}$ |
| () $-2\pi a^{n+1}$ | () $4\pi a^{n+2}$ |
| () $2\pi a^{n+2}$ | () $4\pi a^{n+3}$ |
| () $2\pi a^{n+1}$ | () $4\pi a^{n+1}/3$ |
| () 0 | () $4\pi a^{n+2}/3$ |
| | () $4\pi a^{n+3}/3$ |

Como todo campo radial é conservativo e C é fechado, $\textcolor{blue}{W = 0}$. Calculemos Φ :

$$\begin{aligned}\Phi &= \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} \\ \Phi &= \iint_C \vec{F} \cdot \vec{n} dS \\ \Phi &= \iint_C \vec{F} \cdot \hat{r} dS \\ \Phi &= \iint_C r^n dS \\ \Phi &= \iint_C a^n dS \\ \Phi &= a^n \iint_C dS \\ \Phi &= a^n (4\pi a^2) = \textcolor{blue}{4\pi a^{n+2}}\end{aligned}$$

- **Questão 5** (1.0 ponto) Considere o campo conservativo $\vec{F} = (x+y)\vec{i} + (x+z)\vec{j} + y\vec{k}$. Assinale a alternativa que indica um potencial φ para F a o valor de a integral $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ onde C é parametrizado por:

$$\vec{r}(t) = t^2\vec{i} + (1+t)\vec{j} + t^5\vec{k}, \quad 0 \leq t \leq 1.$$

Potencial:

() $\varphi(x, y, z) = \frac{x^2 + y^2}{2} + xy + yz$

Integral de linha:

() $3/2$

() $\varphi(x, y, z) = \frac{x^2}{2} + xy + yz + 1$

() $5/2$

() $\varphi(x, y, z) = \frac{x^2 + y^2}{2} + xy^2 + yz + 3$

() $-9/2$

() $\varphi(x, y, z) = \frac{x^2}{2} + x^2y^2z^2$

() $-5/2$

() Nenhuma das anteriores.

() Nenhuma das anteriores.

Para calcular o potencial, observamos que:

$$\phi_x = x + y \implies \phi = \frac{x^2}{2} + xy + C(y, z)$$

Assim

$$\phi_y = x + C_y(y, z) = x + z \implies C(y, z) = yz + D(z)$$

e:

$$\phi_z = y + D'(z) = y \implies D(z) = E \text{ (constante).}$$

Finalmente:

$$\varphi(x, y, z) = \frac{x^2}{2} + xy + yz + E$$

Para a integral de linha, basta calcular a diferença de potencial:

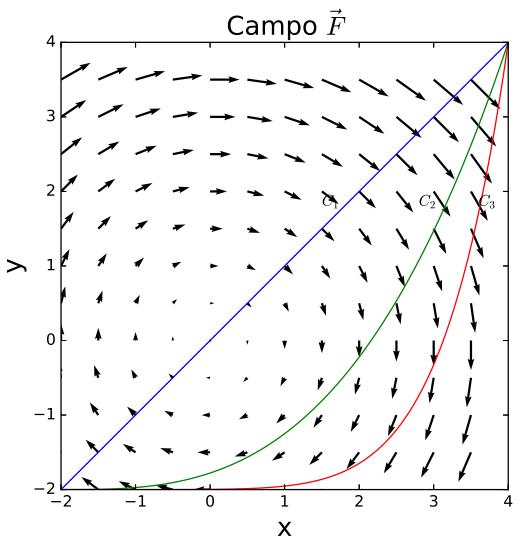
$$\begin{aligned} W &= \varphi(x_1, y_1, z_1) - \varphi(x_0, y_0, z_0) \\ &= \varphi(1, 2, 1) - \varphi(0, 1, 0) \\ &= (1/2 + 2 + 2 + E) - (0 + 0 + 0 + E) = 9/2 \end{aligned}$$

• **Questão 6** (1.0 ponto) Considere o campo $\vec{F}(x, y, z) = f(x, y)\vec{i} + g(x, y)\vec{j}$ esboçado na figura ao lado e os caminhos C_1 , C_2 e C_3 que começam no ponto $(4, 4, 0)$ e terminam no ponto $(-2, -2, 0)$. Defina $W_1 = \int_{C_1} \vec{F} \cdot d\vec{r}$,

$$W_2 = \int_{C_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} \text{ e } W_3 = \int_{C_3} \vec{F} \cdot d\vec{r}.$$

Assinale as alternativas corretas:

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> $\vec{j} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} > 0$ em todos pontos. | <input type="checkbox"/> $W_1 = W_2 = W_3$ |
| <input type="checkbox"/> $\vec{j} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} < 0$ em todos pontos. | <input type="checkbox"/> $0 = W_1 < W_2 = W_3$ |
| <input type="checkbox"/> $\vec{\nabla} \times \vec{F} \neq \vec{0}$ em alguns pontos, mas $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$ para todo caminho fechado. | <input checked="" type="checkbox"/> $0 = W_1 < W_2 < W_3$ |
| <input type="checkbox"/> $\vec{k} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$ em todos pontos. | <input type="checkbox"/> $0 < W_1 = W_2 = W_3$ |
| <input checked="" type="checkbox"/> $\vec{i} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{F} = 0$ em todos pontos. | <input type="checkbox"/> $0 < W_1 < W_2 = W_3$ |



- **Questão 7** (2.0 ponto) Considere o campo $\vec{F} = -z\vec{i} + x\vec{j} + x\vec{k}$ e a superfície triangular S no plano xy orientada no sentido z positivo e limitada pelo caminho C composto pelos segmentos de reta que ligam os pontos $P_1 = (0, 0, 0)$, $P_2 = (1, 0, 0)$ e $P_3 = (1, 1, 0)$ no sentido $P_1 \rightarrow P_2 \rightarrow P_3 \rightarrow P_1$.

Calcule o valor da integral de linha de $W = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ e de superfície $\Phi = \int_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$.

Para calcular W , usamos o teorema de Stokes:

$$\begin{aligned} W &= \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot d\vec{S} \\ &= \iint_S dS = \textcolor{blue}{1/2} \end{aligned}$$

Para calcular Φ , integramos diretamente na superfície:

$$\begin{aligned} \Phi &= \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_S z dS \\ &= \int_0^1 \int_0^x x dy dx = \int_0^1 x^2 dx = \textcolor{blue}{1/3} \end{aligned}$$

- **Questão 8** (2.0 pontos) Considere a superfície fechada orientada para fora composta superiormente pela superfície de rotação descrita como

$$z = f(x, y) = \cos(x^2 + y^2), \quad \sqrt{x^2 + y^2} \leq \sqrt{\frac{\pi}{2}}$$

e inferiormente por

$$z = 0, \quad \sqrt{x^2 + y^2} \leq \sqrt{\frac{\pi}{2}}.$$

Seja o campo vetorial dado por $\vec{F} = x\vec{j} + 2z\vec{k}$. Use o teorema da divergência para calcular o valor do fluxo $\Phi := \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$.

$$\begin{aligned}\Phi &= \iint_S \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV \\ &= \iint 2dV \\ &= 2 \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} \int_0^{\cos(\rho^2)} \rho dz d\rho d\theta \\ &= 4\pi \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} \int_0^{\cos(\rho^2)} \rho dz d\rho \\ &= 4\pi \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} \cos(\rho^2) \rho d\rho \\ &= 4\pi \int_0^{\sqrt{\frac{\pi}{2}}} \cos(\rho^2) \rho d\rho \\ &= 2\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(u) du = \textcolor{blue}{2\pi}\end{aligned}$$